# Mines-Info-2016

June 14, 2021

```
[44]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import random as rd
from typing import Callable #pour annoter le type function
```

# 1 Partie I Tri et bases de données

```
def tri(L:[int])->None:
    """Tri par insertion d'une liste L"""
    n = len(L)
    for i in range(1, n):
        j = i
        x = L[i]
        while 0 < j and x < L[j-1]:
        L[j] = L[j-1]
        j = j-1
        L[j] = x</pre>
```

```
[47]: #Tests unitaires
for L in [[], [5, 2, 3, 1, 4], list(range(6)), list(range(5, -1, -1))]:
    tri(L)
    assert L == sorted(L)
print("Test unitaires réussis")
```

Test unitaires réussis

## 1.1 Q1

```
[17]: # Question 1
# faire un tableau d'états

def tri(L, debug = False):
    """Tri par insertion d'une liste L"""
    n = len(L)
    if debug:
        print("|{:^10}|{:^10}|{:^10}|{:^40}|".format("i","j","x", "L"))
    for i in range(1, n):
```

```
j = i
    x = L[i]
    if debug:
        print("|{:^10d}|{:^10d}|{:^10d}|{:^40s}|".format(i,j,x, str(L)))
    while 0 < j and x < L[j-1]:
        L[j] = L[j-1]
        j = j-1
        if debug:
            print("|{:^10d}|{:^10d}|{:^10d}|{:^40}|".format(i,j,x, str(L)))
        L[j] = x
        if debug:
            print("|{:^10d}|{:^10d}|{:^10d}|{:^40}|".format(i,j,x, str(L)))</pre>
L = [5, 2, 3, 1, 4]
tri(L, debug = True)
```

i		j	- 1	x	- 1	L	
1	I	1	1	2	1	[5, 2, 3, 1, 4]	
1	1	0	1	2	- 1	[5, 5, 3, 1, 4]	
1	1	0	1	2	- 1	[2, 5, 3, 1, 4]	
2	1	2	1	3	- 1	[2, 5, 3, 1, 4]	1
2	I	1	1	3	1	[2, 5, 5, 1, 4]	
2	I	1	- 1	3	- 1	[2, 3, 5, 1, 4]	
3	I	3	- 1	1	- 1	[2, 3, 5, 1, 4]	1
3	1	2	1	1	- 1	[2, 3, 5, 5, 4]	
3	1	1	1	1	- 1	[2, 3, 3, 5, 4]	
3	I	0	- 1	1	- 1	[2, 2, 3, 5, 4]	
3	I	0	- 1	1	- 1	[1, 2, 3, 5, 4]	1
4	I	4	- 1	4	- 1	[1, 2, 3, 5, 4]	
4	I	3	1	4	1	[1, 2, 3, 5, 5]	
4	I	3	1	4	1	[1, 2, 3, 4, 5]	

# 2 Q2

#### On démontre d'abord la terminaison de la fonction tri sur n'importe quelle entrée :

La boucle externe de la fonction tri est une boucle inconditionnelle et pour chaque itération de la boucle externe on a une boucle interne conditionnelle avec un entier positif j qui est un variant de boucle car il décroît strictement à chaque itération. Par conséquent chaque itération de la boucle externe se termine et la boucle externe se termine car c'est une boucle inconditionnelle. Ceci prouve la terminaison de la fonction tri sur n'importe quelle entrée.

#### On démontre ensuite la correction de la fonction tri sur n'importe quelle entrée :

Pour la fonction tri précédente, on définit la propriété :

P(i):=L[0:i+1] triée dans l'ordre croissant à l'issue de l'itération i

Démontrons que P(i) est un **invariant** de la boucle externe de la fonction tri.

- Initialisation : Pour i=0, L[0:0+1] est un sous-tableau réduit à un seul élément L[0] donc il est nécessairement trié dans l'ordre croissant.
- Hérédité: Supposon que P(i) soit vraie, L[0:i+1] est donc un sous-tableau trié dans l'ordre croissant. Lors de l'itération i+1, a boucle conditionnelle interne va insérer l'élément L[i+1] à sa place dans le sous-tableau L[0:i+1]. A la fin de l'itération i+1 de la boucle externe, L[0:i+2] sera donc un sous-tableau d'éléments de L trié dans l'ordre croissant. Ceci achève la preuve que P(i) est un invariant de boucle.

La boucle externe se termine à l'issue de l'itération i := n - 1, en instanciant l'invariant en sortie de boucle, on obtient que L[0:n] triée dans l'ordre croissant à l'issue de l'itération i ce qui équivaut à L triée dans l'ordre croissant. La postcondition fixée dans la spécification de la fonction tri est vérifiée et la fonction tri est donc correcte sur n'importe quelle entrée. Ceci prouve la correction de la fonction tri sur n'importe quelle entrée.

# 3 Q3

Le tri par insertion est de complexité linéaire dans le meilleur des cas (liste déjà classée) et quadratique dans le pire des cas (liste classée dans l'ordre inverse) :

- Cas le plus favorable : si la liste est déjà triée dans l'ordre croissant, la boucle interne n'est jamais exécutée car la condition pour la première itération, x < L[j-1] pour x = L[i] et j = i, n'est pas vérifiée. Les n-1 tours de la boucle conditionnelle externe sont exécutés ce qui fait une complexité linéaire. C'est le meilleur des cas car on ne peut avoir moins d'itérations de la boucle externe.</li>
- si la liste est déjà triée dans l'ordre décroissant, lorsque l'index de la boucle externe vaut i, la valeur L[i] doit être insérée en première position dans le sous-tableau déjà trié L[0:i] et donc elle est comparée et échangée successivement avec les i valeurs d'index compris entre 0 et i-1 inclus. Lorsque la boucle externe se termine, on aura donc  $\sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{(n-1)n}{2}$  exécutions de la boucle interne. Cela fait une **complexité quadratique** en  $O(n^2)$ . On ne peut pas avoir de cas plus défavorable car au pire l'élément d'index i à insérer est comparé et échangé avec les i précédents déjà triés.

Le **tri rapide** a une complexité moyenne linéarithmique d'ordre de grandeur  $O(n \ln(n))$  et une complexité quadratique dans le pire des cas.

Le **tri fusion** a une complexité linéarithmique d'ordre de grandeur  $O(n \ln(n))$  dans tous les cas.

#### 3.1 Q4

```
[20]: def tri_chaine(L):
    for k in range(len(L)):
        L[k][0], L[k][1] = L[k][1], L[k][0]
    tri(L)
    for k in range(len(L)):
        L[k][0], L[k][1] = L[k][1], L[k][0]
```

```
[22]: # test unitaire
L = [['Bresil', 76], ['Kenya', 26017], ['Ouganda', 8431]]
tri_chaine(L)
```

```
assert L == [['Bresil', 76], ['Ouganda', 8431], ['Kenya', 26017]]
print("Test réussi, L = ", L)
```

Test réussi, L = [['Bresil', 76], ['Ouganda', 8431], ['Kenya', 26017]]

### 3.2 Q5

Les valeurs des attributs iso, nom et annee ne sont pas distinctes pour tous les enregistrements de la table palu donc ces attibuts ne peuvent servir de clef primaire. En revanche les couples (nom, annee) ou (iso, annee) peuvent servir de clef primaire.

## 3.3 Chargement de l'extension ipython-sql

Voir https://www.datacamp.com/community/tutorials/sql-interface-within-jupyterlab

```
[9]: \\%sql
```

Done.

[]: Contenu des tables :

SELECT \* FROM palu ;

```
[10]: %%sql
SELECT * FROM demographie ;
```

Done.

```
3.4 Q6
     SELECT * FROM palu
         WHERE annee = 2010 AND deces >= 1000;
 [8]: | %%sql
      SELECT * FROM palu
          WHERE annee = 2010 AND deces >= 1000 ;
     Done.
 [8]: [('Kenya', 'KE', 2010, 898531, 26017), ('Ouganda', 'UG', 2010, 1581160, 8431)]
     3.5 Q7
     SELECT nom, pays, annee, cas * 1.0/ pop *100000
         FROM palu JOIN demographie
             ON iso = pays AND annee = periode
                 WHERE periode = 2011
[11]: %%sql
      SELECT nom, pays, annee, cas * 1.0/ pop *100000
          FROM palu JOIN demographie
              ON iso = pays AND annee = periode
                  WHERE periode = 2011;
     Done.
[11]: [('Mali', 'ML', 2011, 2129.6733023513907)]
     3.6 Q8
     SELECT nom FROM palu
         WHERE annee = 2010
             ORDER BY cas ASC LIMIT 1, 1;
[12]: | %%sql
      SELECT nom FROM palu
          WHERE annee = 2010
              ORDER BY cas ASC LIMIT 1, 1;
     Done.
[12]: [('Kenya',)]
```

#### 3.7 Q9

Documentation du module sqlite3 sur https://docs.python.org/3.8/library/sqlite3.html

```
[31]: import sqlite3
                                              #module de manipulations de bases
      ⇒sqlite en Python
      con = sqlite3.connect('mine-2016.db') #connexion à la base
      cur = con.cursor()
                                             #création d'un curseur pour interroger_
      → la base
      requete = '''SELECT nom, deces FROM palu WHERE annee=2010'''
                                             #exécution d'une requête sur la base par_
      cur.execute(requete)
      → le biais du curseur
      con.commit()
                                             #enreqistrement de la requête
      deces2010 = cur.fetchall()
                                             #récupération des résultats de la_
      →requête dans deces2010
      con.close()
                                             #fermeture de la connexion
      deces2010 = [list(t) for t in deces2010]
      print(deces2010)
                                             #affichage de deces2010
```

[['Bresil', 76], ['Kenya', 26017], ['Ouganda', 8431]]

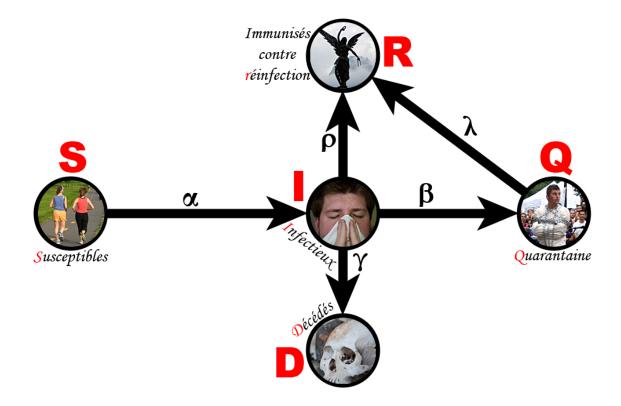
```
[32]: tri_chaine(deces2010) print(deces2010)
```

[['Bresil', 76], ['Ouganda', 8431], ['Kenya', 26017]]

# 4 Partie II Modèle à compartiments

Voir https://fr.wikipedia.org/wiki/Mod%C3%A8les\_compartimentaux\_en\_%C3%A9pid%C3%A9miologie.

Ci-dessous le graphe probabiliste d'un modèle à cinq compartiments.



Modèle à quatre compartiments (S,I,R,D) :

ullet S: sains ou susceptibles

• I: infectés

ullet R: rétablis, immunisés

• D: dead, morts

Système différentiel, traduisant la dynamique du modèle :

$$\begin{cases} \frac{d}{dt}S(t) = -rS(t)I(t) \\ \frac{d}{dt}I(t) = rS(t)I(t) - (a+b)I(t) \\ \frac{d}{dt}R(t) = aI(t) \\ \frac{d}{dt}D(t) = bI(t) \end{cases}$$

avec:

- r le taux de contagion
- a le taux de guérison
- ullet b le taux de mortalité.

Conditions initiales à l'instant t = 0:

- S(0) = 0.95
- I(0) = 0.05
- R(0) = D(0) = 0

#### 4.1 Q10

Le vecteur X = (S, I, R, D) permet de transformer le système différentiel en une équation différentielle vectorialisée :  $\frac{d}{dt}X = f(X)$ .

# 4.2 Q11

```
[98]: import numpy as np
      from typing import Callable #pour annoter le type function
      def f(X:[float], r:float, a:float, b:float)->np.ndarray:
          """Fonction définissant l'équation différentielle dX/dt = f(X)
          Paramètres :
              r, a, b : de type flottant, taux de contagion, guérison, mortalité
              X = (S, I, R, D) de type liste de flottants
          Valeur renvoyée : de type array
          (S, I, R, D) = X
          return np.array([-r*S*I, r*S*I - (a + b)*I, a*I, b*I])
      def euler(f:Callable, N:int)->([float],[np.ndarray]):
          # Parametres
          tmax = 25.
                          #temps maximal
                         #taux de contagion
          r = 1.
          a = 0.4
                        #taux de guérison
          b = 0.1
                         #taux de mortalité
          XO = np.array([0.95, 0.05, 0., 0.]) #vecteur X=(S, I, R, D)
          #initialisation du schéma d'Euler
                        #pas de temps du schéma d'Euler
          dt = tmax/N
          t = 0
          X = XO
          tt = [t]
          XX = [X]
          # Schéma d'Euler
          for i in range(N):
              t = t + dt
              X = X + dt * f(X, r, a, b)
              tt.append(t)
              XX.append(X)
          return tt, XX
```

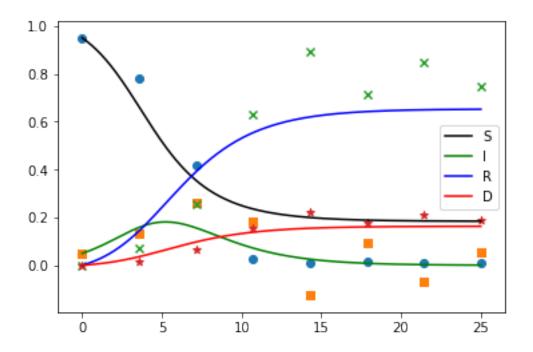
```
[62]: #exemple
euler(f,7)
```

```
[62]: ([0, 3.5714285714285716,
```

```
7.142857142857143,
10.714285714285715,
14.285714285714286,
17.857142857142858,
21.42857142857143,
25.000000000000004],
array([[ 0.95
                 , 0.05
                                     , 0.
                         , 0.
      [0.78035714, 0.13035714, 0.07142857, 0.01785714],
      [0.41705312, 0.26088056, 0.25765306, 0.06441327],
      [0.02847794, 0.1835976, 0.63033957, 0.15758489],
      [0.00980479, -0.12558211, 0.89262185, 0.22315546],
      [0.01420232, 0.09427413, 0.71321884, 0.17830471],
      [0.00942049, -0.06929071, 0.84789617, 0.21197404],
      [0.01175175, 0.05211144, 0.74890945, 0.18722736]]))
```

Représentation graphique de l'évolution des catégories (S,I,R,D) du modèle à 4 compartiments.

```
[65]: import numpy as np
      import matplotlib.pyplot as plt
      plt.clf()
      N = 7
      tt, XX = euler(f, N)
      mark = ['o','s','x','*']
      for k in range(4):
          plt.scatter(tt, XX[:,k],marker=mark[k])
      N = 250
      tt, XX = euler(f, N)
      color = ['k', 'g', 'b', 'r']
      label = ['S','I','R','D']
      for k in range(4):
          plt.plot(tt, XX[:,k],color=color[k], label = label[k])
      plt.legend(loc='best')
      plt.show()
```



# 4.3 Q12

Pour N = 250, le pas du schéma d'Euler est plus petit (puisque pas = dt = tmax/N avec tmax = 25 dans les deux cas) donc on obtient une meilleure approximation par la méthode d'Euler au prix d'un temps de calcul plus important.

## 4.4 Q13

Prise en compte du temps d'incubation  $\tau$ :

Le système différentiel s'écrit désormais :

$$\begin{cases} \frac{d}{dt}S(t) = -rS(t)I(t-\tau) \\ \frac{d}{dt}I(t) = rS(t)I(t-\tau) - (a+b)I(t) \\ \frac{d}{dt}R(t) = aI(t) \\ \frac{d}{dt}D(t) = bI(t) \end{cases}$$

Conditions initiales, on suppose que pour  $t \in [-\tau, 0]$  on a :

- S(t) = 0.95
- I(t) = 0.05
- R(t) = D(0) = 0

```
[150]: def f2(X:[float], Itau:float, r:float, a:float, b:float)->np.ndarray:

"""Fonction définissant l'équation différentielle dX/dt = f(X)

Paramètres:

r, a, b : de type flottant, taux de contagion, guérison, mortalité
```

```
Itau est la valeur de I(t - p * dt)
        X = (S, I, R, D) de type liste de flottants
    Valeur renvoyée : de type array
    (S, I, R, D) = X
   return np.array([-r*S*Itau, r*S*Itau - (a + b)*I, a*I, b*I])
def euler2(f:Callable, N:int)->([float],[np.ndarray]):
   # Parametres
   tmax = 25.
                    #temps maximal
   r = 1.
                    #taux de contagion
   a = 0.4
                   #taux de guérison
   b = 0.1
                    #taux de mortalité
   XO = np.array([0.95, 0.05, 0., 0.])
   #initialisation du schéma d'Euler
   dt = tmax/N
                   #pas de temps du schéma d'Euler
   p = 50
                     #nombre de pas de retard
   t = 0
   X = XO
   tt = [t]
   XX = [X]
   # Schéma d'Euler
   for i in range(N):
       t = t + dt
        #avec décalage (temps >= p = 0)
       if i >= 50:
            Itau = XX[-p][1]
            X = X + dt * f2(X, Itau, r, a, b)
        #sans décalage sinon
        else:
            X = X + dt * f2(X, 0.05, r, a, b)
        tt.append(t)
        XX.append(X)
   return tt, XX
```

Evolution du modèle avec taux d'incubation pour un pas N croissant

```
[149]: #Exemple 2,
    for N in range(10, 101, 10):
        print(f"N ={N}", f"X=(S,I,R,D)={euler2(f2,N)[1][-1]}")

N =10 X=(S,I,R,D)=[0.2499218    0.02776904  0.57784733  0.14446183]
N =20 X=(S,I,R,D)=[0.26130585    0.02903398  0.56772813  0.14193203]
N =30 X=(S,I,R,D)=[0.26498509  0.02944278  0.5644577    0.14111443]
N =40 X=(S,I,R,D)=[0.26680393  0.02964486  0.56284096  0.14071024]
N =50 X=(S,I,R,D)=[0.2678887    0.02976538  0.56187674  0.14046918]
```

#### 4.5 Q14

Calcul du temps d'incubation par une intégrale à densité.

Le système différentiel s'écrit désormais :

$$\begin{cases} \frac{d}{dt}S(t) = -rS(t)\int_0^\tau I(t-s)h(s)ds \\ \frac{d}{dt}I(t) = rS(t)\int_0^\tau I(t-s)h(s)ds - (a+b)I(t) \\ \frac{d}{dt}R(t) = aI(t) \\ \frac{d}{dt}D(t) = bI(t) \end{cases}$$

Conditions initiale, on suppose que pour  $t \in [-\tau, 0]$  on a :

- S(t) = 0.95
- I(t) = 0.05
- R(t) = D(0) = 0

```
[162]: import numpy as np
       def h(t, mu, sigma):
           """Fonction de densité de la loi normale centrée réduite d'espérance mu
           et d'écart-type sigma"""
           return 1/(sigma * np.sqrt(2*np.pi))*np.exp(-((t -mu) / sigma)**2/2)
       def f2(X:[float], Itau:float, r:float, a:float, b:float)->np.ndarray:
           """Fonction définissant l'équation différentielle dX/dt = f(X)
           Paramètres :
               r, a, b : de type flottant, taux de contagion, quérison, mortalité
               Itau est la valeur de integrale(0, tau, I(t-s)*h(s))
               X = (S, I, R, D) de type liste de flottants
           Valeur renvoyée : de type array
           (S, I, R, D) = X
           return np.array([-r*S*Itau, r*S*Itau - (a + b)*I, a*I, b*I])
       def euler3(f:Callable, N:int)->([float],[np.ndarray]):
           # Parametres
           tmax = 25.
                          #temps maximal
           r = 1.
                         #taux de contagion
                         #taux de guérison
#taux de mortalité
           a = 0.4
           b = 0.1
```

```
XO = np.array([0.95, 0.05, 0., 0.])
            #initialisation du schéma d'Euler
            dt = tmax/N
                            #pas de temps du schéma d'Euler
            p = 50
                               #nombre de pas de retard
            t = 0
            X = XO
            tt = [t]
            XX = [X]
            #paramètres de la fonction de densité
            mu = (p * dt) / 2 #espérance (moitié de tau = (p * dt) / 2)
            sigma = (p * dt) / 6 #écart-type (tiers de esperance / 2)
            # Schéma d'Euler
            for i in range(N):
                t = t + dt
                #décalage si temps >= 50
                if i >= 50:
                     \#approximation\ de\ Integrale(0,tau,I(t-s)*h(s))\ par\ la\ méthode\ des_{\sqcup}
        \rightarrow rectangles
                     Itau = 0
                     for j in range(p):
                         Itau += XX[-1 - j][1] * h(j*dt, mu, sigma)
                     Itau = Itau * dt
                     X = X + dt * f2(X, Itau, r, a, b)
                #pas de décalage
                else:
                     X = X + dt * f2(X, 0.05, r, a, b)
                tt.append(t)
                XX.append(X)
            return tt, XX
[163]: #Exemple 2,
       for N in range(10, 101, 10):
            print(f"N = {N}", f"X = (S, I, R, D) = {euler3(f2, N)[1][-1]}")
       N = 10 X = (S, I, R, D) = [0.2499218 0.02776904 0.57784733 0.14446183]
       \mathbb{N} =20 \mathbb{X}=(S,I,R,D)=[0.26130585 0.02903398 0.56772813 0.14193203]
       N = 30 X = (S, I, R, D) = [0.26498509 0.02944278 0.5644577 0.14111443]
       N = 40 \text{ } X = (S,I,R,D) = [0.26680393 \ 0.02964486 \ 0.56284096 \ 0.14071024]
       N = 50 X = (S, I, R, D) = [0.2678887 0.02976538 0.56187674 0.14046918]
       N = 60 \ X = (S, I, R, D) = [0.26055832 \ 0.03199848 \ 0.56595456 \ 0.14148864]
       N = 70 X = (S, I, R, D) = [0.25512579 0.03011588 0.57180667 0.14295167]
       N = 80 X = (S, I, R, D) = [0.24896389 0.02925372 0.57742591 0.14435648]
       N = 90 X = (S, I, R, D) = [0.24098592 0.02913883 0.5839002 0.14597505]
       N = 100 X = (S, I, R, D) = [0.23287764 0.02837823 0.5909953 0.14774883]
```

# 5 Méthodes par automates cellulaires

# 5.1 Q15

```
[164]: def grille(n) :
    """Prend en paramètre un entier positif n
    Renvoie une liste de n listes de même taille n remplies de 0"""

M = []
    for i in range(n) :
        L=[]
        for j in range(n): L.append(0)
            M.append(L)
        return M
```

```
[139]: grille(3)
```

```
[139]: [[0, 0, 0], [0, 0, 0], [0, 0, 0]]
```

# 5.2 Q16

```
[183]: import random as rd

def init(n:int)->[[int]]:
    """Initialise une grille de taille n remplie de 0
    avec une cellule choisie aléatoirement qui est infectée (valeur 1)
    """
    g = grille(n)
    x, y = rd.randrange(0, n), rd.randrange(0, n)
    g[y][x] = 1
    return g
```

## 5.3 Q17

```
[184]: def compte(G:[[int]])->[int]:
    """Prend en paramètre une grille G
    Renvoie une liste des effectifs de chaque état :
    0 : sain, 1: infecté, 2: rétabli, 3 : décédé"""
    etat = [0 for _ in range(4)]
    n = len(G)
    for y in range(n):
        for x in range(n):
        etat[G[y][x]] += 1
    return etat
```

#### 5.4 Q18 et Q19

```
[185]: def est_exposee(G:[[int]], i:int, j:int)->True:
                                 """Retourne un booleen indiquant si une case en ligne i et colonne j
                                comporte au moins une case infectée dans son voisinage """
                                n = len(G)
                                if i == 0 and j == 0:
                                            return (G[0][1]-1)*(G[1][1]-1)*(G[1][0]-1) == 0
                                elif i == 0 and j == n-1:
                                            return (G[0][n-2]-1)*(G[1][n-2]-1)*(G[1][n-1]-1) == 0
                                elif i == n-1 and j == 0:
                                            return (G[n-1][1]-1)*(G[n-2][1]-1)*(G[n-2][0]-1) == 0
                                elif i == n-1 and j == n-1:
                                            return (G[n-1][n-2]-1)*(G[n-2][n-2]-1)*(G[n-2][n-1]-1) == 0
                                elif i == 0:
                                            return
                       \hookrightarrow (G[0][j+1]-1)*(G[0][j-1]-1)*(G[1][j-1]-1)*(G[1][j]-1)*(G[1][j+1]-1)== 0
                                elif i == n-1:
                                            return
                       \hookrightarrow (G[n-1][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j]-1)*(G[n-2][j+1]-1)*(G[n-1][j+1]-1) \\ \sqcup (G[n-1][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][j-1]-1)*(G[n-2][
                                elif j == 0:
                                            return
                       \hookrightarrow (G[i-1][0]-1)*(G[i-1][1]-1)*(G[i][1]-1)*(G[i+1][1]-1)*(G[i+1][0]-1) == 0
                                elif j == n-1:
                       \hookrightarrow (G[i-1][n-1]-1)*(G[i-1][n-2]-1)*(G[i][n-2]-1)*(G[i+1][n-2]-1)*(G[i+1][n-1]-1)_{\sqcup}
                       →== 0
                                else:
                                            return
                       \hookrightarrow (G[i-1][j-1]-1)*(G[i-1][j]-1)*(G[i-1][j+1]-1)*(G[i][j-1]-1)*(G[i][j+1]-1)*
                        \hookrightarrow (G[i+1][j-1]-1)*(G[i+1][j]-1)*(G[i+1][j+1]-1) == 0
```

#### $5.5 \quad Q20$

```
[186]: import random as rd

def bernoulli(p:float)->int:
    """Simule une va de Bernoulli de paramètre p"""
    if rd.random() <= p:
        return 1
    return 0</pre>
```

```
[187]: def suivant(G:[[int]], p1:float, p2:float)->None:
    """Fait évoluer une grille G selon les règles de transition
    avec les probabilités p1 et p2"""
    n = len(G)
```

```
for i in range(n):
    for j in range(n):
        etat = G[i][j]
        if etat == 1:
            etat += 2 - bernoulli(1 - p1)
        elif etat == 0 and est_exposee(G, i, j):
            etat = bernoulli(p2)
        G[i][j] = etat
```

## 5.6 Q21

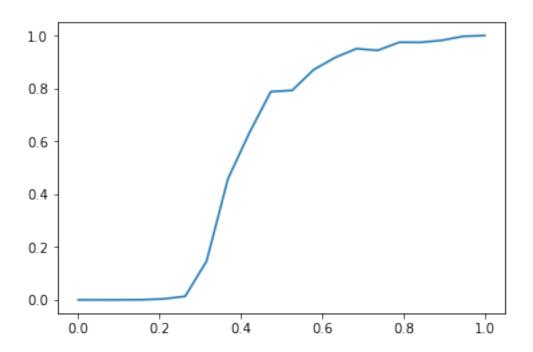
```
[188]: def simulation(n:int, p1:float, p2:float)->[float]:
    """Réalise une simulation complètee pour une grille nxn
    avec les probabilités p1 et p2
    et renvoie la liste des fréquences des 4 états"""
    #initialisation de la grille
    G = init(n)
    #tant qu'il y a au moins une case infectée, la grille peut évoluer
    while compte(G)[1] >= 1:
        #mise à jour de la grille
        suivant(G, p1, p2)
    #renvoie les fréquences de chaque état
    return [e/(n*n) for e in compte(G)]
```

```
[191]: simulation(10, 0.4, 0.3)
```

[191]: [0.77, 0.0, 0.15, 0.08]

#### $5.7 \quad Q22$

A la fin d'une simulation on a x1 = 0 et x0 + x1 + x2 + x3 = 1 et x\_atteinte = x2 + x3 puisque les cases infectées évoluent vers l'état rétabli ou décédé qui sont des états absorbants.



# [150]: moy

- 0.00315000000000000000002,
- 0.004350000000000003,
- 0.00702499999999999999999,
- 0.01359999999999984,
- 0.03582499999999998,
- 0.13692499999999999,
- 0.33400000000000002,
- 0.66872499999999999,
- 0.6690249999999999,
- 0.773125,
- 0.7495250000000003,
- 0.8457500000000004,
- 0.84752499999999999,
- 0.8710249999999996,
- 0.8931999999999997,
- 0.955525,
- 0.9468250000000001,
- 0.9462250000000005,
- 0.9601]

#### 5.8 Q23

```
[202]: def seuil(Lp2:[float], Lxa:[float], s = 0.5)->[float]:
    """Meilleur encadrement possible de la valeur de x égale à s = 0.5
    par dichotomie à partir des listes de probabilités Lp2 et de valeurs
    atteintes Lxa"""
    debut, fin = 0, len(Lp2)
    while fin - debut > 1:
        m = (debut + fin)//2
        if Lxa[m] > s:
            fin = m
        else:
            debut = m
        return [Lxa[debut], Lxa[fin]], [Lp2[debut], Lp2[fin]]
```

Test de la fonction précédente sur un encadrement de  $\sqrt{2}$  solution de  $x^2 = 2$  dans l'intervalle [1;2]

```
[199]: x = np.linspace(1, 2, 1001)
y = x**2
[200]: seuil(x, y, 2)
```

[200]: ([1.999396000000004, 2.002225], [1.414000000000001, 1.415])

## 5.9 Q24

```
[204]: def init_vac(n:int, q:float)->[[int]]:
    """Immunise aléatoirement une fraction q
    d'une grille de taille n"""
    G = init(n)
    nvac = int(q * n**2)
    k = 0
    while k < nvac:
        i = rd.randrange(n)
        j = rd.randrange(n)
        if G[i][j] == 0:
              G[i][j] = 2
        k += 1
    return G</pre>
```

On ne peut pas supprimer le test if G[i][j] == 0: car on effectue des tirages avec remise parmi les  $n^2$  cases et donc on peut retomber sur une case déjà immunisée

L'appel init\_vac(5, 0.2) retourne une grille de 25 cases avec  $25 \times 0, 2 = 5$  cases immunisées choisies aléatoirement.

```
[205]: init_vac(5, 0.2)
```